

## **PROBER**

Patent Number:

JP4361543

Publication date:

1992-12-15

Inventor(s):

ASAI MIKIO; others: 01

Applicant(s):

MITSUBISHI ELECTRIC CORP

Requested Patent:

☐ JP4361543

Application Number: JP19910164950 19910610

Priority Number(s):

IPC Classification:

H01L21/66; G01R1/073; G01R31/26

EC Classification:

Equivalents:

JP2895989B2

## **Abstract**

PURPOSE:To obtain a prober whose life is long by a method the contact pressure of probe to the bonding pad of a wafer is kept evenly and properly by making a chuck top, which fixes the wafer, parallel to a probe card with high precision.

CONSTITUTION: A chuck top 7 is provided with a plurality of laser oscillators 21, half mirrors 22 and 23, a totally reflecting mirror 24 and counters 25. A probe card 1 is provided with a circular totally reflecting mirror 26. A prober reference washer 3 is provided with a stepping motor 28 for adjusting the height of the above washer 3 and a taper pin 27. A prober is provided with a control means 29 which calculates the distance between the top 7 and each point on the card 1 on the basis of information by using the counters 25 and sends such correction data that the top 7 and the card 1 are in parallel to each other with high accuracy to the motor 28.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

(19) []本国特許庁(JP)

# (12) 公 開 特 許 公 報 (A)

(11)特許出額公開番号

特開平4-361543

(43)公開日 平成4年(1992)12月15日

(51) Int.Cl. <sup>5</sup>		識別記号	庁内整理番号	F I	1	技術表示箇所
H01L	21/66	В	7013-4M			
G01R	1/073	E	9016-2G			
	31/26	J	8411-2G			

## 審査請求 未請求 請求項の数1(全 5 頁)

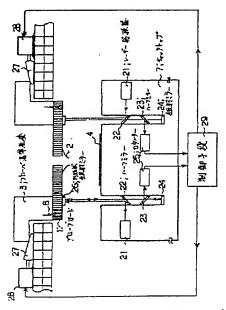
(21) 出願番号	特願平3-164950	(71)出題人 000006013	
		三菱電機株式会社	
(22)出顧日	平成3年(1991)6月10日	東京都千代田区丸の内二丁目2番3	号
		(72) 発明者 浅井 幹生	
		伊丹市瑞原 4 丁目 1 番地 三菱電機	株式会
		社エル・エス・アイ研究所内	
		(72)発明者 高木 亮一	
		伊丹市瑞原4丁目1番地 三菱電機	株式会
		社エル・エス・アイ研究所内	
		(74)代理人 弁理士 宮園 純一	
		(14)10年八 开在工 日國 福	
		4.0	
		·	

#### (54) 【発明の名称】 プローバ装置

## (57)【要約】

【目的】 ウエハを固定するチャックトップとプロープ カードを高精度に平行に位置させることで、プロープ針 とウエハのボンディングパッドの接触圧力を均一適正に 保ち、装置の寿命を延ばすことができるプローバ装置を 得る。

【構成】 チャックトップ7に複数のレーザー発振器21とハーフミラー22、23、全反射ミラー24およごカウンター25を有する。ブローブカード1に円形状の全反射ミラー26を有する。ブローバ基準座金3に、上記座金3の高さ調整をするステッピングモータ28およびテーパピン27を有する。各カウンター25による情報からチャックトップ7とプローブカード1の各地点での距離を算出し、チャックトップ7とプローブカード1が高精度に平行になるような補正データをステッピングモータ28に送る制御手段29を有する。



2;プロープ計, 4;プエント, 27;キーハビッ, 28;スキャピッグモーター, 8;ネジ

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 半導体素子を集積化してなるチップが形 成されたウエハを上面に載置し、三次元的に移動可能と なったチャックトップと、このテャックトップの上方に 位置されるプロープカードと、このプローブカードの下 面に設けられ、かつ上記チャックトップの上動により上 記チップの端子に接触して当該チップを試験する検診部 材と、上記プローブカードをネジを介して固定する固定 部材とを有して成るプローバ装置において、上記プロー 整手段と、上記平行度を計測する計測手段と、この計測 手段の出力に基づき上記調整手段を駆動する制御手段と を設けたことを特徴とするプローバ装置。

1

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】この発明は、ダイシング工程前の ウエハ上のチップを試験するプローバ装置に関し、特 に、各チップのボンディングバッドがプローブ針に均一 な圧力で接触するようにしたものに関する。

#### [0 0 0 2]

【従来の技術】図7は従来のプローバ装置を示す概略構 成斜視図である。図において、1はプローブカード、2 はプローブカード1に固定された検診部材としてのプロ ープ針、3はプロープカード1を固定する固定部材とし てのプローバ基準座金、4はウエハ、5 a, 5 bはウエ ハ4上のチップで、半導体素子を集積化してなる。6 a. 6 bはチップ5 a. 5 bの端子であるポンディング パッド、7は上面7aにウエハ4を固定するチャックト ップ、8はプロープカード1をプローバ基準座金3に固 定するための止めネジである。図8はプローブ針2とボ 30 ンディングパッド6の接触状態の拡大図である。また図 9に示すようにプローブ針2を用いないで検診部材とし ての電極9を直にポンディングバッド6に接触させる形 式のプロープカード1Aもある。

[0003] 動作について説明する。ウエハ4を上面7 aに真空吸着しているチャックトップ?は、ステッピン グモーター等で三次元的に移動できるようになってい る。プロープカード1をプローバ基準座金3に止めネジ 8で固定した後、プローブ針2の真下にチップ5a上の ポンディングパッド 6 a が位置するように、チャックト 40 ップ7を平面的に移動させる。次に、プローブ針2にポ ンディングパッド6aを接触させるためチャックトップ 7を上昇させる。その際、プローブ針2がわずかにたわ む程度のオーバードライブをかける。この状態でチップ 5 aのウエハテストを行い、試験終了後、テャックトッ プ7を元の位置に下げてから隣のチップ5 bまでスライ ドさせる。そして、チップ5aの場合と同様にしてプロ ープ針2とボンディングパッド6 bとのコンタクトをと る。以上の工程を繰り返してウエハ4上の全てのチップ

ブ7との平行度は、プローブカード1のプローバ基準座 金3へのネジ止めだけでとられているので、高精度には 調節されておらず、プロープカード1がチャックトップ 7に対して傾いて取り付けられて、針先とポンディング パッドとの接触圧力が全ての針において均等にならない 可能性がある。そのために、傾き誤差をオーバードライ ブをかけて針の弾性で吸収している。

#### [0004]

【発明が解決しようとする課題】従来のプローバ装置は ブカードのチャックトップに対する平行度を調整する調 10 以上のように構成されているので、プローブカード1が 傾いている状態でオーバードライブをかけると、個々の プローブ針2に不均等に負荷がかかり、余分にかかる力 により針の形状が変化し寿命が短くなる。また、図9に 示すプローブカードは、プローブ針2を介さずに電極9 が直接プローブカード1に設けられた一体型なので、構 造的に針の弾性に期待できないためオーバードライブを かけられず、ウエハ試験が不可能になりかねない問題が ある。

> 【0005】この発明は上記のような問題点を解消する 20 ためになされたもので、プローブカードのチャックトッ プに対する平行度を高精度に制御でき、プローブ針等の 検診部材とチップの端子との接触圧力を均一適正に保つ ことができて、装置の寿命をのばすことができるプロー バ装置を提供することを目的とする。

#### [0006]

【課題を解決するための手段】この発明に係るプローバ 装置は、半導体素子を集積化してなるチップが形成され たウエハを上面に載置し、三次元的に移動可能となった チャックトップと、このチャックトップの上方に位置さ れるプロープカードと、このプローブカードの下面に設 けられ、かつ上記テャックトップの上動により上記チッ プの端子(ポンディングパッド6a,6b)に接触して 当該テップを試験する検診部材(ブローブ針2,電極 9) と、上記プローブカードをネジを介して固定する固 定部材(プローバ基準座金3)とを有して成るプローバ 装置において、プローブカードのチャックトップに対す る平行度を調整する調整手段と、上記平行度を計測する 計測手段と、この計測手段の出力に基づき上記調整手段 を駆動する制御手段とを設けたものである。

## [0007]

【作用】この発明においては、計測手段によるデータを もとに調整手段を介して固定部材の高さが調整されるの で、プローブカードとチャックトップとの平行度を高精 度に制御でき、検診部材とチップの端子とを均一適正な 圧力で接触させることができる。

## [8000]

[実施例] 実施例1.以下、この発明の一実施例を図1 ~5に基づいて説明する。尚、図7の従来例と同一又は 相当部分は同一符号を付して説明を省略する。図1は、 の試験を行っている。プロープカード1とテャックトッ 50 本発明によるプローバ装置の概略構成図である。図にお

いて、21はレーザー発振器、22、23はハーフミラ 一、24,26は全反射ミラー、25はカウンターであ り、これちでプロープカード1のチャックトップ?に対 する平行度を計測する計測手段を構成する。以上はチャ ックトップ7に三角形を描くように3式取り付けられ る。27は固定部材としてのプローバ基準座金3の高さ 調整を行うテーパピン、28はテーパピン27を駆動す るステッピングモータであり、これらで上記平行度を調 整する調整手段を構成する。これら調整手段は上記計測 手段と同様に3式で基準座金3を支え、高さを調節す る。29は3個のカウンター25の情報からチャックト ップ7とプローブカード1の距離を測定して傾きを算出 し、補正データをモータ28に送って、上記調整手段を 駆動させる制御手段である。図2に、チャックトップ7. をプロープカード1側からみた見収図を示す。図3にプ ローブカード1をチャックトップ?側からみた見取図を 示す。26はプローブカード1に円形状に取り付けられ た全反射ミラーである。図4は、テーバビン27とレー ザー光が往復する経路の位置関係を示す概念図である。 それぞれのテーパピンを、27a,27b,27cとす 20 る。図5に、プローブカード1の基準座金3への固定か ら基準座金3の高さ調節完了までのフローチャートを示

【0009】次に動作について説明する。このように構 成されたプローバにおいて、プローバ基準座金3にプロ ープカード1を止めネジ8で固定した後、3個のレーザ 一発振器21から1回だけパルスを発振する。光はハー フミラー22を経由して全反射ミラー26へ向かう。そ の後、光は全反射ミラー26と24の間を、ハーフミラ ー22及び23をはさんで往復する。その際、光の一部 30 はハーフミラー23を1回通過する度にカウンター25 に送られる。この光がある一定時間内に往復する回数を 数えることによって、チャックトップ?とプローブカー ド1との距離を制御手段29で算出する。この時、光が ハーフミラー22、23を通過するたびに減衰していく ことによって、最終的にカウンター25が光を検知でき なくなると、直ちに次の光が発振されるので、常に距離 の算出が行われる。もし、高精度に平行度がとれていれ ば3個のカウンター25のカウント数は同じになるが、 とれていない場合は、傾きに応じてカウント数にばらつ 40 きが生じる。カウント数の大きい地点ほどプローブカー ド1とチャックトップ7との間の距離が短く、数の小さ い地点ほど距離が長い。そこで、数が同じになるように 補正データをステッピングモータ28に送りテーパピン 27を駆動して、基準座金3の位置を調節する。具体的 には、制御手段29で三つの測定地点でのカウント数の 平均値をとり、平均値に最も近いカウント数の地点から a地点、b地点、c地点とする。まず、a地点を基準点 にして、b地点での距離がa地点のそれと同じになるま でテーパピン27bを駆動する。a地点よりカウント数 50 4 ウエハ

が大きいときは、基準座金3にねじ込むように駆動して 基準座金3を持ち上げる。逆の場合は、抜き去るように 駆動して基準座金3の高さを下げる。この時点で、a地 点とb地点を結ぶ線がチャックトップ7と平行になるの で、次に、 c 地点での距離を他の 2 地点と同じになるよ うに、テーパピン27cを駆動して全てのカウンター2 5のカウント数を同じにする。上記手順によりプローブ カード1はチャックトップ7に対し平行に調整されるの で、プロープ針2とポンディングパッド6a,6bとの 10 均一適正な接触圧力を得ることができる。

[0010] 実施例2. なお、上記実施例ではプローバ 1とチャックトップ?の間の距離を三地点で測定して傾 きを求める計測手段として、レーザー発振器21、ハー フミラー22、23、全反射ミラー24、26、カウン ター25を設けたものを示したが、代わりの凶6に示す ように電気的な容量を計測する容量センサー30を設け てもよい。

#### [0011]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によるプロ ーバ装置によれば、プロープカードのチャックトップに 対する平行度を調整する調整手段と、上記平行度を計測 する計測手段と、この計測手段の出力に基づき上記調整 手段を駆動する制御手段とを設けたので、プローブ針や 電極等の検診部材とチップの端子との均一適正な接触圧 力が容易に得られ、装置の寿命を延ばすという優れた効 果を有する。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の一実施例によるプローバ装置を示す 概略構成図である。

【図2】この発明の一実施例によるチャックトップの上 面からの見取図である。

【図3】この発明の一実施例によるプロープカードの下 面からの見取図である。

【図4】この発明の一実施例によるテーパピンと、レー ザー光の往復経路の位置関係図である。

【図5】この発明の一実施例による動作手順のフローチ ャートである。

【図6】この発明の他の実施例によるプローバ装置を示 す概略構成図である。

【図7】従来のプローバ装置を示す概略構成斜視図(一 部断面) である。

【図8】プローブ針とポンディングバッドの接触状態図

【図9】プローブ針を持たないタイプのプローブカード の断面図である。

## 【符号の説明】

- 1 プロープカード
- 2 プローブ針(検診部材)
- 3 ブローバ基準座金(固定部材)

(4)

特開平4-361543

【図3】

5, 5a, 5b Fy7

6、6a, 6b ポンディングパッド (チップの端子)

7 チャックトップ

8 ネジ

9 電極(検診部材)

21 レーザー発振器

22 ハーフミラー 23 ハーフミラー

24 全反射ミラー

25 カウンター

26 円形状全反射ミラー

27、27a, 27b, 27c テーパピン

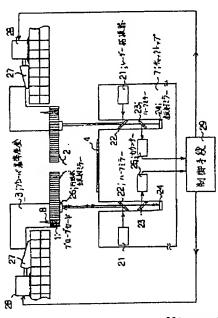
28 ステッピングモーター

29 制御手段

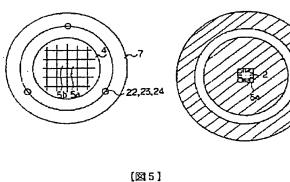
【図2】

30 容量センサー

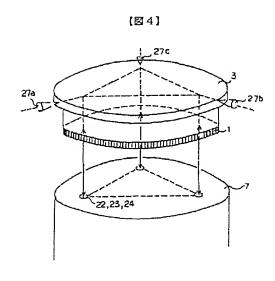


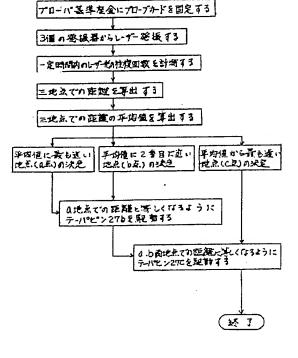


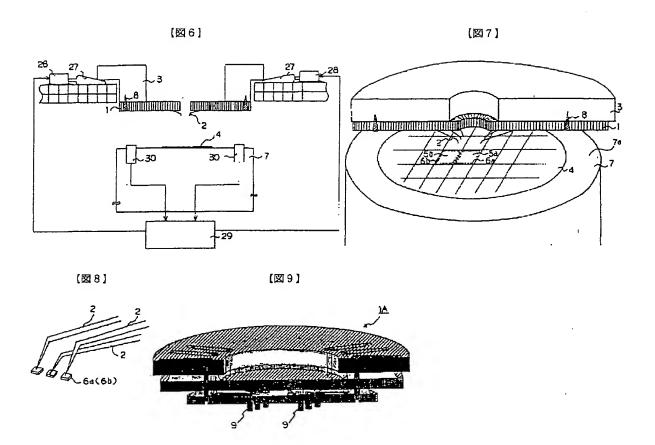
2;プローブ針,4;クエン、27;ナーハミン、28;ステッヒップセーター、 B;ネジ



開始







【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

(部門区分)第7部門第2区分

[発行日] 平成8年(1996) 12月13日

(公開番号)特開平4-361543

[公開日] 平成4年(1992) 12月15日

【年通号数】公開特許公報4-3616

[出願番号] 特願平3-164950

【国際特許分類第6版】

HO1L 21/66

G01R 1/073

31/26

(F []

HO1L 21/66 B 7735-4M

GOIR 1/073 E 9307-2G

31/26 J 9308-2G

## [手続補正書]

(提出日] 平成7年11月28日

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

(補正内容)

## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 半導体素子を集積化してなるチップが形成されたウエハを上面に載置し、三次元的に移動可能となったチャックトップと、このチャックトップの上方に位置されるプローブカードと、このプローブカードの下面に設けられ、かつ上記チャックトップの上動により上記チップの端子に接触して当該チップを試験する検診部材と、上記プローブカードをネジを介して固定する固定部材とを有して成るプローバ装置において、

上記プローブカードのチャックトップに対する平行度を調整する調整手段と、上記プローブカードとチャックトップとの間の距離をレーザー光の減衰から求めて上記平行度を計測する計測手段と、との計測手段の出力に基づき上記調整手段を駆動する制御手段とを設けたことを特徴とするプローバ装置。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0006

【補正方法】変更

(補正内容)

[0006]

(課題を解決するための手段) この発明に係るプローバ 装置は、半導体素子を集積化してなるチップが形成され たウェハを上面に載置し、三次元的に移動可能となった チャックトップと、このチャックトップの上方に位置さ れるプローブカードと、このプローブカードの下面に設 けられ、かつ上記チャックトップの上動により上記チップの端子(ボンディングバッド6a, 6h)に接触して当該チップを試験する検診部材(プローブ針2, 電極 9)と、上記プローブカードをネジを介して固定する固定部材(プローバ基準座金3)とを有して成るプローバ装置において、プローブカードのチャックトップに対する平行度を調整する調整手段と、上記プローブカードとチャックトップとの間の距離をレーザー光の減衰から求めて上記平行度を計測する計測手段と、この計測手段の出力に基づき上記調整手段を駆動する制御手段とを設けたものである。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0007

【補正方法】変更

(補正内容)

[0007]

【作用】この発明においては、<u>レーザー光の滅衰から距離を求める</u>計測手段によるデータをもとに調整手段を介して固定部材の高さが調整されるので、プローブカードとチャックトップとの平行度を高精度に制御でき、検診部材とチップの端子とを均一適正な圧力で接触させることができる。

【手続補正4】

[補正対象書類名] 明細書

【補正対象項目名】0011

(補正方法) 変更

〔補正内容〕

(0011)

(発明の効果)以上説明したように、本発明によるプローバ装置によれば、プローブカードのチャックトップに対する平行度を調整する調整手段と、上記<u>プローブカー</u>

ドとチャックトップとの間の距離をレーザー光の減衰か ら水めて上記平行度を計測する計測手段と、この計測手段の出力に基づき上記調整手段を駆動する制御手段とを 設けたので、ブローブ針や電極等の検診部材とチップの 端子との均一適正な接触圧力が容易に得られ、装置の寿 命を延ばすという優れた効果を有する。